

ملخص شامل

الظواهر

الميكانيكية

مبدأ الفعلين المترادفين: مبدأ الفعلين المترادفين: تتبادل جملتان ميكانيكيتان A و B التأثير بقوىتين $F_{A/B}$ و $F_{B/A}$ حيث :

• التأثيران متزامنان

• القوتان من نفس الطبيعة، متساويان في القيمة و متعاكستان في الإتجاه وحيث: $F_{B/A} = -F_{A/B}$

• تمثل هاتان القوتان بشعاعين متعاكسين في الجهة، لهما نفس المنحى و الطولية.

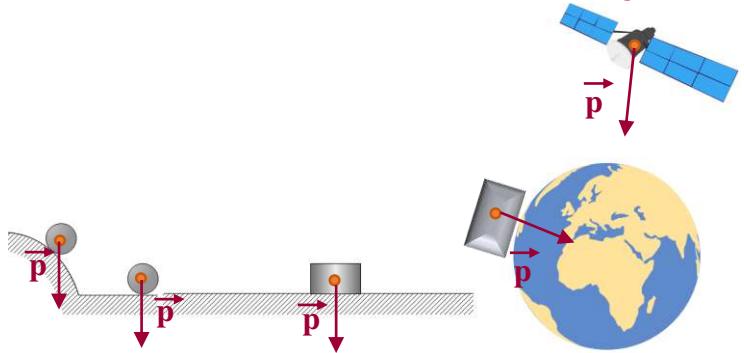
أمثلة: شد نابض R بواسطة اليد M كررة Mعلقة بخط f



فعل الأرض في جملة ميكانيكية (الثقل):
الثقل: هو قوة جذب الأرض للجسم وحدته النيوتن N يرمز له بـ \vec{p} أو $\vec{F}_{T/S}$
مميزات (خصائص) شاعر الثقل \vec{P}

المميزات	الثقل
مركز ثقل الجسم	المبدأ
شاقولي	المنحي
نحو مركز الأرض	الجهة
تقاس بالربيعية و هي مقدار عددي يتناسب مع قيمة	الطويلة

تمثيل شاعر الثقل :



يُقاس الثقل بالعلاقة الرياضية التالية :

$$P = m \times g$$

الثقل وحدته
النيوتن N

الكتلة وحدتها
Kg

قيمة الجاذبية
N/Kg
وحدتها
g = P/m

$$m = P/g$$

المقاربة الأولية للقوة بشعاع

مفهوم الجملة الميكانيكية و الفعل الميكانيكي

نمذجة الفعل الميكانيكي

مبدأ الفعلين المترادفين

01

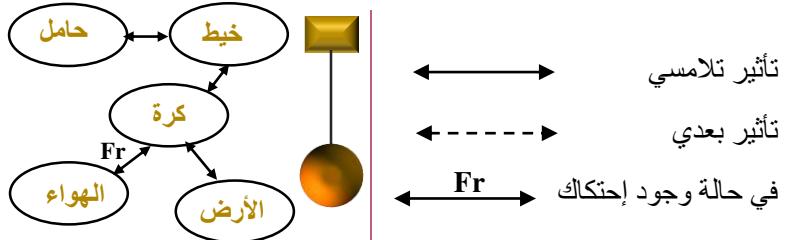
الجملة الميكانيكية: هي جسم أو جزء من جسم أو مجموعة أجسام نهتم بدراستها و يمكن أن تكون جسم صلب أو سائل أو غاز

الفعل الميكانيكي : هو كل عمل فيزيائي قادر على المحافظة على توازن جملة ميكانيكية أو تغيير شكلها أو حالتها الحركية

الفعل الميكانيكي نوعان : تلامسي و بعدى

التأثير الميكانيكي نوعان : موضعى أو موزع على السطح

مخطط الأجسام المتأثرة : هو مخطط يوضح التأثير المتبادل للجملة الميكانيكية المدرستة و محيطها حيث تمثل كل جملة ميكانيكية بإسمها داخل فوقيعة بيضوية



نمذجة الفعل الميكانيكي: يندمج كل فعل ميكانيكي بين جملتين بقوة تمثل بشعاع يرمز لها بـ $F_{A/B}$ حيث A جملة مؤثرة و B جملة مؤثرة

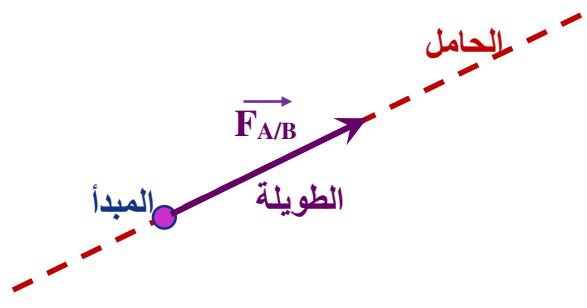
القوة: هي كل فعل ميكانيكي قادر على تغيير الحالة للحركة للجملة الميكانيكية أو تغيير شكلها

حيث تقاس القوة (الشدة) بجهاز الدینامومتر (الربيعية) وحدتها هي **النيوتن N**
مميزات (خصائص) شاعر القوة :

• **المبدأ:** هو بداية الشعاع و يوافق نقطة التأثير
• **المنحي (الحامل):** هو خط يصل القوتين المؤثرة و المؤثرة و الحامل لشعاع القوة المار من المبدأ

• **الجهة:** هي جهة الفعل الميكانيكي

• **الطويلة (الشدة):** هي مقدار عددي يتناسب مع قيمة القوة و تمثل بسلم رسم

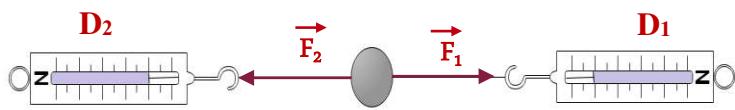


توازن جسم صلب خاضع لعدة قوّى

توازن جسم صلب خاضع لقوتين

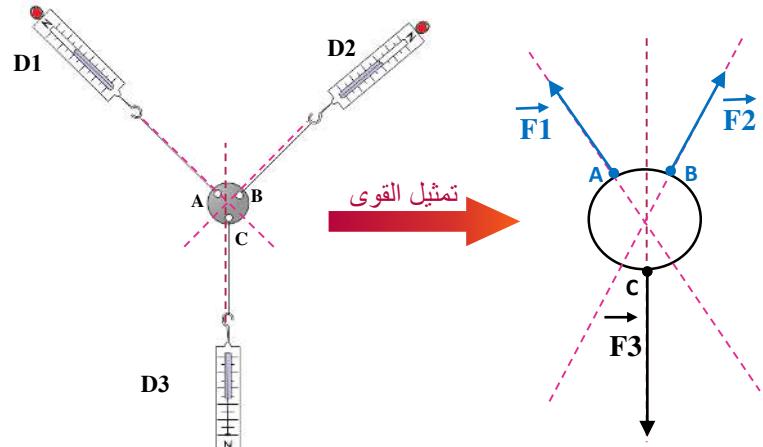
توازن جسم صلب خاضع لثلاث قوّى

مفهوم محصلة قوتين



توازن جسم صلب خاضع لقوتين: شرط التوازن: عندما يكون جسم صلب في توازن تحت تأثير قوتين و فإن: $\vec{F}_1 + \vec{F}_2 = \vec{0}$ المجموع الشعاعي للقوتين يكون معدوم

- القوتان لهما نفس الحامل



توازن جسم صلب خاضع لثلاث قوّى : شرط التوازن: نقول عن جسم صلب خاضع لثلاث قوى غير متوازية أنه في حالة توازن إذا تحقق الشرطان

- حوامل القوى الثلاث من نفس المستوى، وتتقابل في نقطة واحدة
- المجموع الشعاعي للقوى الثلاث معدوم $\vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 = \vec{0}$

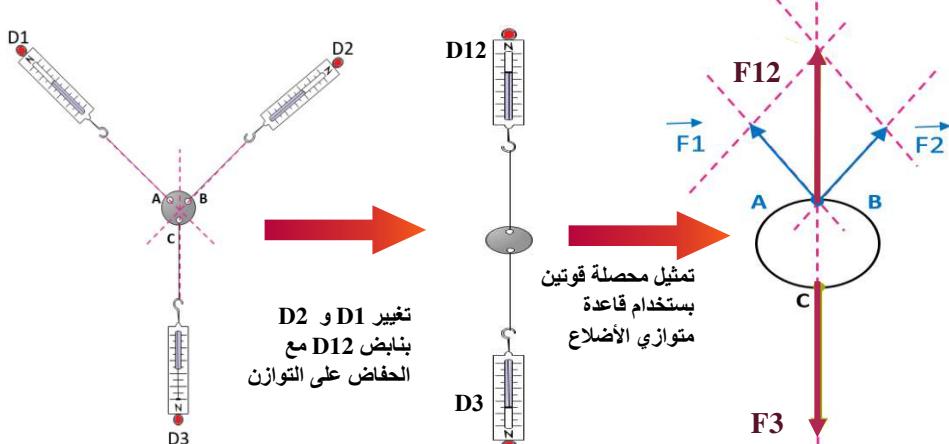
الشكل المقابل يبين كيفية تمثيل ثلاث قوى مطبقة على كرة من طرف ثلاث نقاط غير متوازية

مفهوم محصلة قوتين:

(أ) تركيب قوتين: نحقق نفس التركيب السابق ثم نحاول الحفاظ على توازن الكرة عن طريق تغيير القوتين F_1 و F_2 بقاعة واحدة F_{12} ثم نعين محصلة القوتين هندسياً باستخدام قاعدة متوازي الأضلاع كما هو موضح

إذا كان الجسم في حالة توازن و خاضع لثلاث قوى غير متوازية فإن: $\vec{F}_1 + \vec{F}_2 = -\vec{F}_3$

يمكن أيضاً استخدام علاقة شال حيث نهاية شعاع هي بداية الشعاع الذي يليه كما هووضح



(ب) تحليل قوة إلى مركبتين: بإستعمال المعلم المتعامد و المتاجنس نقوم بتحليل شعاع النقل P إلى مركبتين عن طريق إسقاطه على المحورين (Ox, Oy) , حيث يسمح لنا بتفسير سبب توازن الجسم كما هو موضح في الرسم **الجسم متوازن لأن :**

القوتان على المحور (X) محصلتهما معدومة $\vec{F}_{f/s} + \vec{P}_x = \vec{0}$
القوتان على المحور (Y) محصلتهما معدومة $\vec{R} + \vec{P}_y = \vec{0}$
و منه لدينا حسب المثلث المغلق نجد أن :

$$\vec{F}_{f/s} + \vec{R} = -\vec{P} \rightarrow \vec{P} + \vec{F}_{f/s} + \vec{R} = \vec{0}$$

يمكن تحليل قوة إلى مركبتين متعامدتتين ، تكون محصلتهما هي القوة F حيث : $F = F_x + F_y$

