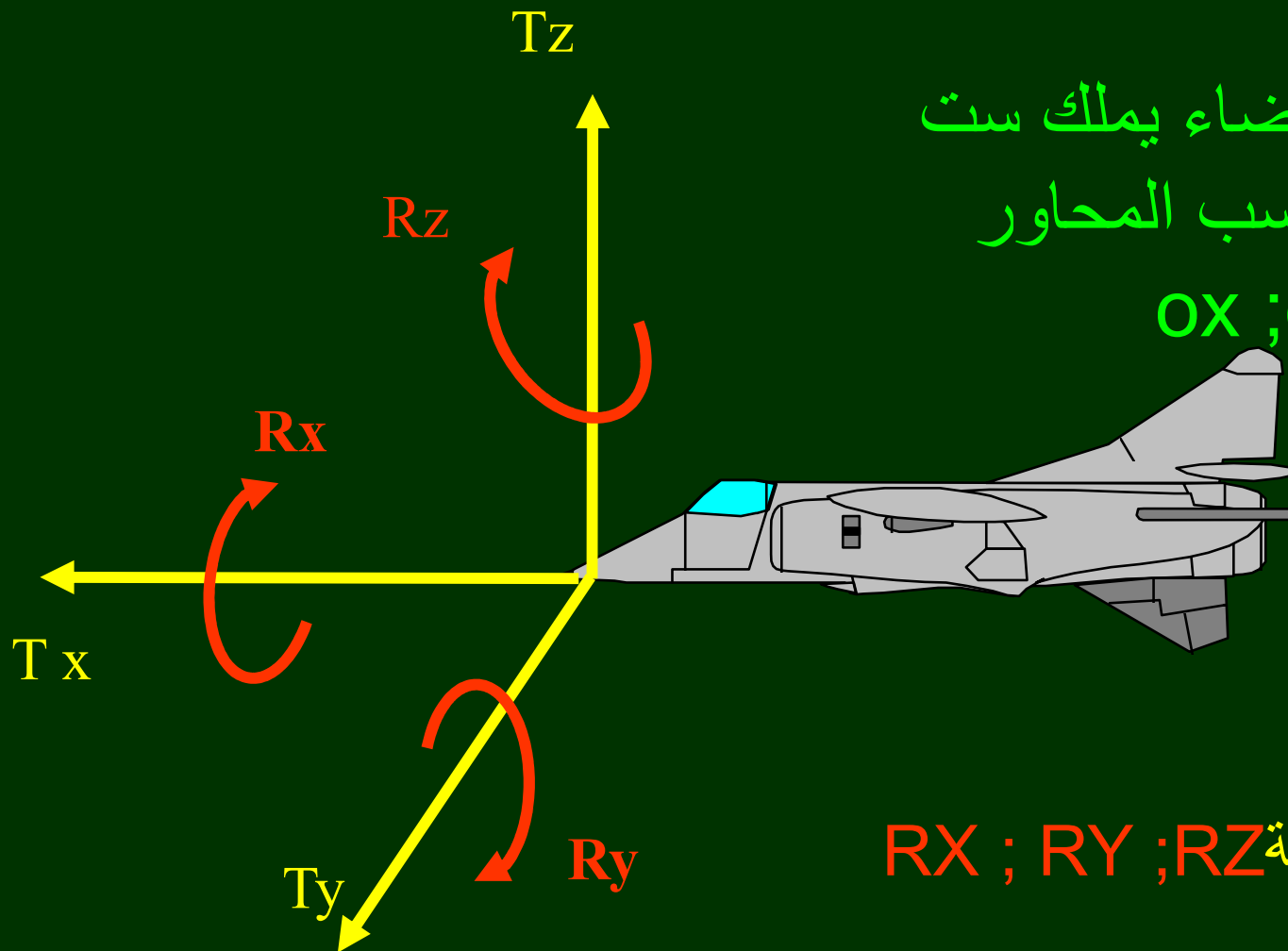


متقن عبد الرحمان ابن رستم

الترميز الهندسي

تقني رياضي هندسة ميكانيكية 3

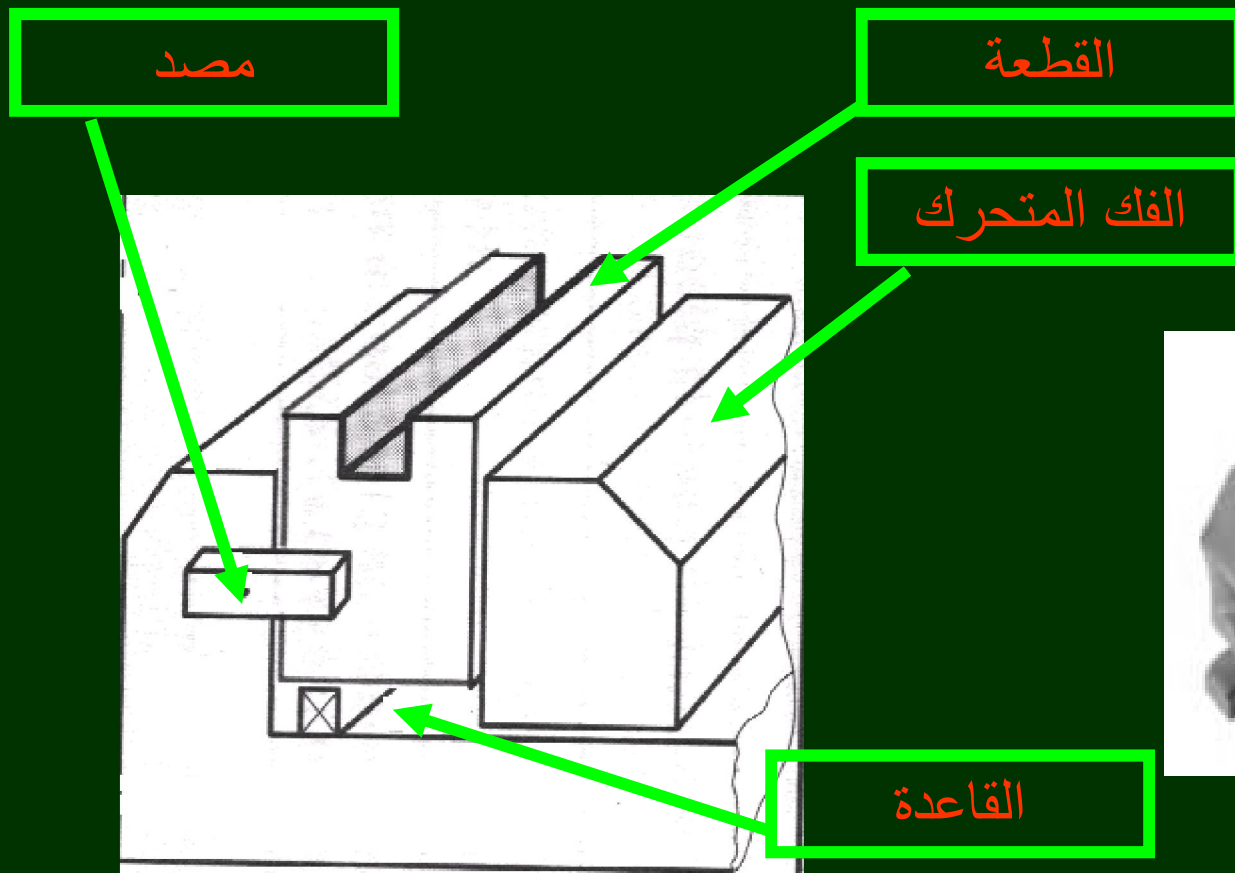


أي جسم في الفضاء يملك ست
(6) حركات حسب المحاور
الثلاثة $ox ; oy ; oz$

ثلاثة (3) دوارنية $R_x ; R_y ; R_z$

ثلاثة (3) إنسحابية $R_x ; R_y ; R_z$

كلما أَلْغينا درجة حرية بين جسمين تحصلنا على درجة وصلة واحدة
و إذا أَلْغينا كل درجات الحرية نقول بأن هذا الجسم ثابت أي ساكن

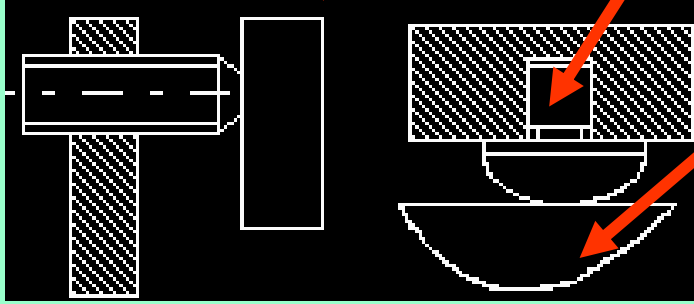


نواظم الترقيم

تركيب

مثال

القطعة



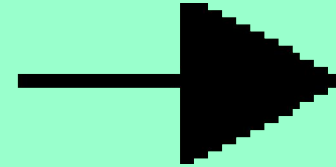
تمثيل تخطيطي



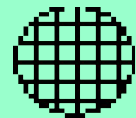
القطعة

يسمى ناظم إسناد

1. تلغي درجة حرية واحدة
2. يمثل الرمز بإسقاط في حالة الضرورة.
3. ترقم هذه النواظم من 1 إلى 6

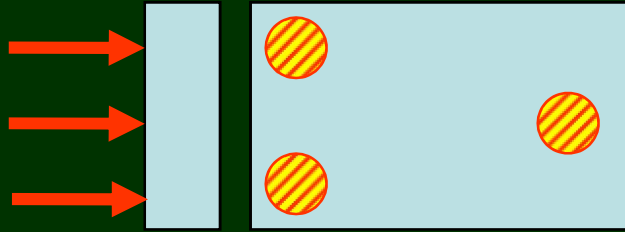


وجه أمامي

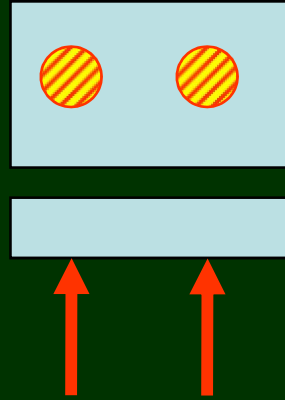


وجه جانبي

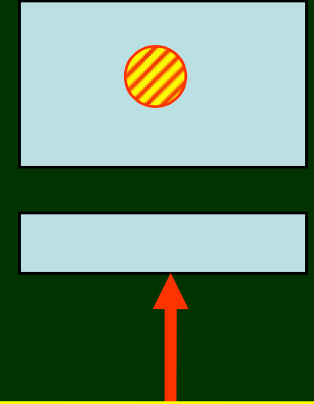
مبدأ الوصلات المستعملة



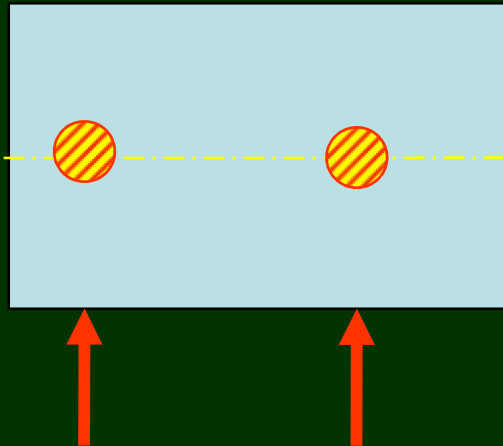
إسناد مستوي



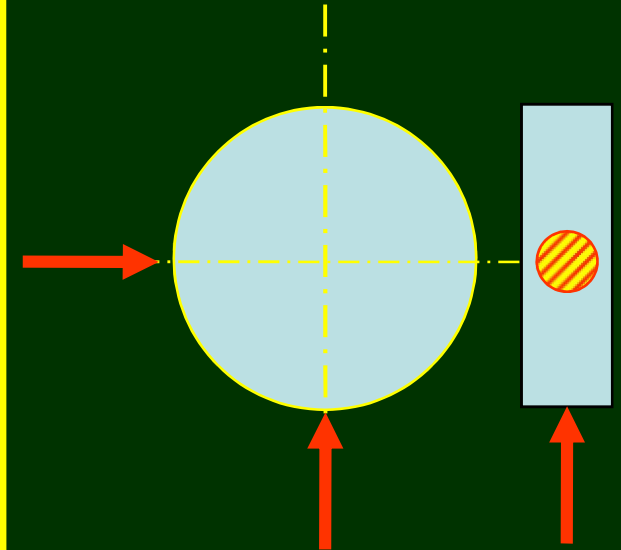
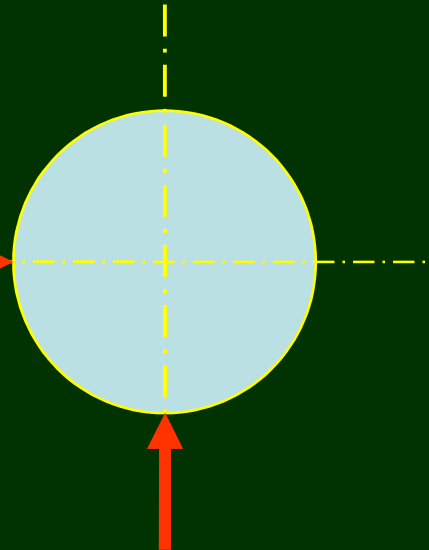
أسناد خطي



إسناد نقطي

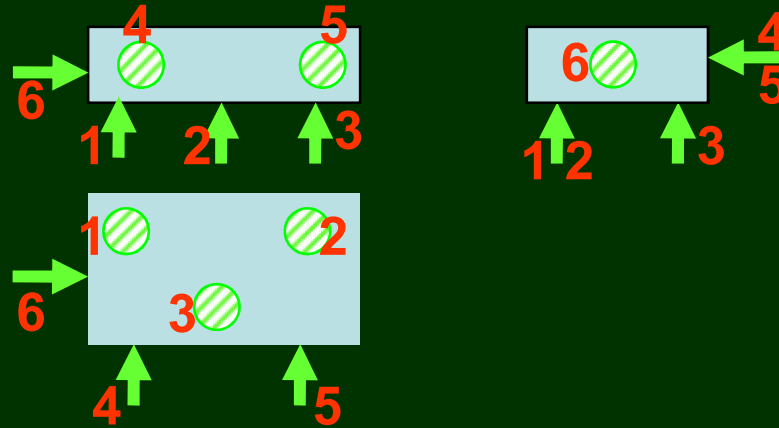
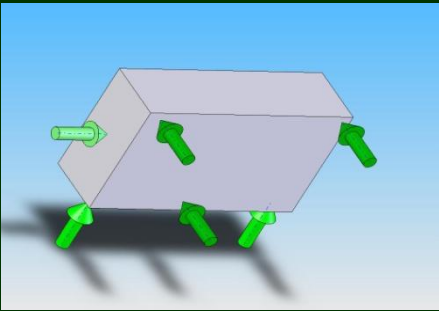


تركيز طويل



تركيز قصير

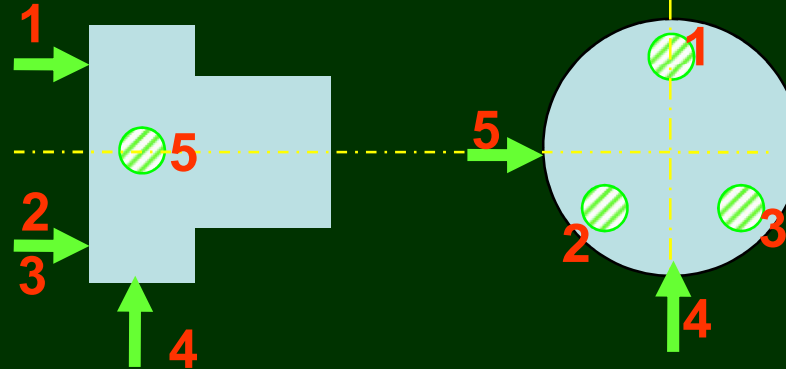
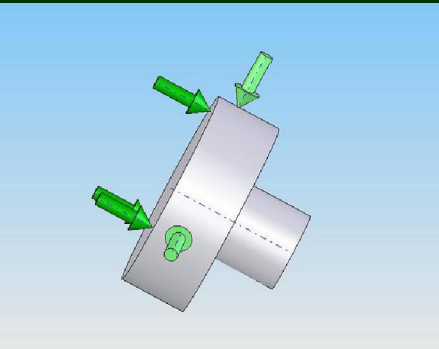
الوضعية السكونية للأجسام الهندسية البسيطة



• إسناد مستوي 3,2,1

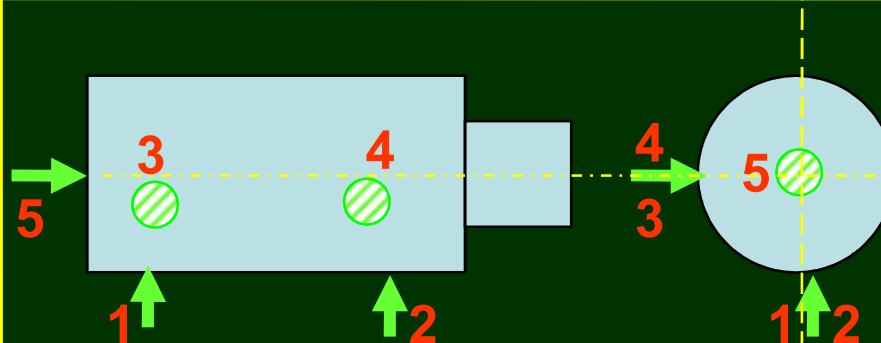
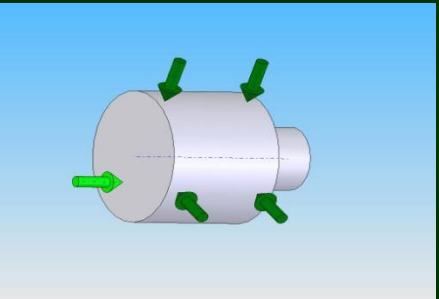
• إسناد خطي 5,4

• إسناد نقطي 6



• إسناد مستوي 3,2,1

• إرتكاز قصير 5,4



• إرتكاز طويل 4,3,2,1

• إسناد نقطي 5

شكرًا على حسن التعلّم