Ecole Préparatoire en Sciences et Techniques D'Oran

2eme année

Examen Final, Analyse Numérique 01

12/02/2011 (La durée: $02^h:30$)

Documents ; Téléphone ; non autorisés

N.B: a chaque utilisation d'un théorème ou d'autre résultat du cours, rappeler soigneusement (et vérifier) les hypothèses sous lesquelles il peut s'appliquer, faute de quoi la conclusion n'a pas de valeur.

Exercice 1:(2pts)

À l'aide de la méthode de Newton, montrer comment trouver un algorithme pour le calcul de $\sqrt[3]{N}$. N.B.: Le calcul doit être indiqué clairement et en détail.

Exercice 2:(7pts) (Résolution des équations non linéaire)

On veut résoudre dand \mathbb{R}^+ l'équation

$$x = g(x) \tag{1}$$

oû $g(x) = -\ln(x)$.

- 1. Montrer que (1) admet une seule racine \overline{x} , montrer que $\overline{x} \in I = [0, 1]$.
- 2. Montrer que les itérations: $x_{n+1} = g(x_n)$ divergent.

3. Montrer que la méthode itérative: $x_{n+1} = g^{-1}(x_n)$ converge, si g^{-1} existe. (la notation g^{-1} désigne la réciproque de g et non $\frac{1}{g(x)}$).

Cette égalité $(g^{-1})' = \frac{1}{(g' \circ g^{-1})}$ est-elle juste toujours?

4. En posant $e_n = x_n - \overline{x}$, montrer que e_{n+1} est de signe opposé à e_n , qu'en conclut-on?

Exercice 3:(7pts) (Système linéaire)

Soit le système linéaire de dimension 4: Cx = d

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & \alpha & 1 & 3 \\ 3 & 3 & 6 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \beta \\ 5 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \alpha \neq 0.$$

1. La résolution de ce système peut être ramenée à celle d'un système linéaire de dimension 3, l'inconnue x_4 étant facile à déterminer, donner cette inconnue et le système de dimension 3 restant que l'on notera

$$Ax = b. (2)$$

- 2. Pour quelles valeurs α le système (2) admet-il une solution unique.
- 3. Donner la décomposition LU de A oû L: une matrice triangulaire inférieur a diagonale = 1 et U une matrice triangulaire supérieur, puis resourdre en fonction de β le système 2 pour $\alpha = -1$.
- 4. Donner la matrice de la méthode itérative $T_{G,S}$ correspondant au système (2).

Exercice 4:(4pts) (Equations différentielles)

Utiliser la méthode d'Euler pour trouver les premières quatre valeurs de la solution y = f(x) de l'équation différentielle

$$y' = \frac{y - x}{y + x}$$

qui satisfait à la condition initiale y(0) = 1, en prenant le pas h = 0, 1. Effectuer les calculs avec trois décimales exactes.

N.B: La qualité de la rédaction, la clarté et la précision des raisonnements entreront pour une part importante dans l'appréciation des copies.

> Kh. ZENNIR et S. BENAMMAR BON COURAGE

(EPST. 2EME ANNÉE 2011/2012)

CORRIGÉS (INDICE) D'EXAMEN FINAL D'ANALYSE NUMERIQUE 01

Exercice 1.

1. Il suffit de résoudre l'équation $f(x) = x^3 - N = 0$ à l'aide de la méthode de Newton, [0.5pt]En remplaçant f(x) et f'(x) dans l'algorithme de Newton et en simplifiant, on trouve

$$x_{n+1} = \frac{1}{3} \left(2x_n + \frac{N}{x_n^2} \right) [1.5pt]$$

Exercice 2.

1. Soit $f(x) = x + \ln(x)$, $x \in \mathbb{R}^+$. Nous appliquons le théorème de la valeurs intermédiaire à f sur [a,1]oû 0 < a < 1.

L'existence: 1pt

f est continue sur $[a, 1], \forall a \in]0, 1]$ et

$$f(1) = 1 + \ln(1) = 1 > 0$$
, et comme

$$\lim_{x \to \infty} f(x) = -\infty < 0,$$

alors, $\exists a \in]0,1]$ tel que f(1)f(a) < 0, et d'après le Th.V.I

 $\exists \overline{x} \in [a, 1] \text{ d'ou } \overline{x} \in]0, 1] \text{ tel que } f(\overline{x}) = 0, \text{ et donc } \overline{x} = g(\overline{x}) = -\ln(\overline{x}).$

L'unicité: 1pt

 $\forall x \in [a,1]: f'(x) = 1 + \frac{1}{x} > 0$, alors f est strictement monotone sur [a,1], donc

la solution est unique.

2. Pour $q(x) = -\ln(x)$,

on a $x + \ln(x) = 0 \Rightarrow x = -\ln(x)$, alors x = g(x).

 $\forall x \in [a,1[:g'(x)=-\frac{1}{x} \text{ et } |g'(x)|=\frac{1}{x}>1, \text{ donc les itérations divergent.}$

3. D'après les questions (1) et (2), la fonction q est strictement monotone (Injection) et continue (Surjection) alors elle est bijective, donc q^{-1} existe. [1pt]

On a $x = g(x) \Rightarrow g^{-1}(x) = \exp(-x)$. g^{-1} est dérivable et on a $(g^{-1})'(x) = -\exp(-x)$.

D'autre part, en générale $(u \circ v)' = (u' \circ v) v'$ par conséquent $(g \circ g^{-1})'(x) = (g' \circ g^{-1})(x) (g^{-1})'(x)$

Or, $g \circ g^{-1} = Id$, donc $(g \circ g^{-1})' = 1$, on obtient $(g^{-1})' = \frac{1}{(g' \circ g^{-1})}$. [1pt]

On a $\forall x \in [a, 1], g^{-1}(x) \in [\exp(-1), \exp(-a)] \subset [0, 1], \text{ car } \exp(-x) \text{ décroissante et } a > 0,$ alors $\exp(-a) < \exp(-0) \text{ donc } \forall x \in]0, 1[, g^{-1}(x) \subset [0, 1] \text{ } \boxed{\textbf{[0.5pt]}}$

$$\forall x \in]0, 1[: (g^{-1}(x))' = -\exp(-x) \Rightarrow |(g^{-1}(x))'| = \exp(-x) < 1,$$

Alors la méthode itérative $x_{n+1} = g^{-1}(x)$ converge [0.5pt]

4. Posons $e_n = x_n - \overline{x}$ et on a $g^{-1}(x) = \exp(-x)$. La méthode $x_{n+1} = \exp(-x)$ converge et grace au théorème des accroissements finis on sait que

$$e_{n+1} = x_{n+1} - \overline{x} = g^{-1}(x_n) - g^{-1}(\overline{x}) = (g^{-1})'(y_n)(x_n - \overline{x}), y_n \in [x_n, \overline{x}]$$

Ainsi $e_{n+1} = \left(g^{-1}\right)'(y_n)e_n$. Et comme $\left(g^{-1}\right)'(y_n) < 0, \forall y_n \in \mathbb{R}_+^*$. $\boxed{\textbf{0.5pt}}$

Donc e_{n+1} et e_n sont de signes opposés, par conséquent deux itérations successives donnent un encadrement de \overline{x} . [0.5pt]

Exercice 3.

1. On a

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = \beta \\ \alpha x_2 + x_3 + 3x_4 = 5 \\ 3x_1 + 3x_2 + 6x_3 + 2x_4 = 2 \\ 2x_4 = 2 \end{cases}$$

alors $x_4 = 1$. et [1pt]

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & \alpha & 1 \\ 3 & 3 & 6 \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} \beta \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{1pt} \end{bmatrix}$$

- **2.** Ax = b admet une solution unique si det $A \neq 0$, alors pour $\alpha \in \mathbb{R}^* \{1\}$ le système admet une seule solution. $\boxed{[1\mathbf{pt}]}$
 - 3. A = LU avec

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 & \frac{-3}{lpha} & 1 \end{pmatrix}, U = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & lpha & 1 \\ 0 & 0 & \frac{3-3lpha}{lpha} \end{pmatrix}$$
. [1pt]

et la solution est $(x, y, z) = \left(-1 - \frac{3}{2}\beta, \frac{1}{2}\beta - 1, \frac{1}{2}\beta + 1\right)$ [1pt]

4. $T_{G.S}$,

$$\begin{cases} x_1 = \beta - 2x_2 - 3x_3 \\ x_2 = \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{\alpha}x_3 - \frac{1}{\alpha}3x_4 \\ x_3 = -\frac{1}{2}x_1 - \frac{1}{2}x_2 \end{cases}$$

Les itérations:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1^{n+1} = \beta - 2x_2^n - 3x_3^n \\ x_2^{n+1} = \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{\alpha}x_3^n \\ x_3^{n+1} = -\frac{1}{2}x_1^{n+1} - \frac{1}{2}x_2^{n+1} \end{array} \right. \boxed{ \left[\mathbf{1pt} \right] }$$

alors

$$\begin{cases} x_1^{n+1} = \beta - 2x_2^n - 3x_3^n \\ x_2^{n+1} = \frac{2}{\alpha} - \frac{1}{\alpha}x_3^n \\ x_3^{n+1} = -\frac{1}{2}(\beta - 2x_2^n - 3x_3^n) - \frac{1}{2}(\frac{2}{\alpha} - \frac{1}{\alpha}x_3^n) \end{cases}$$

dinc

$$T_{G.S} = \begin{pmatrix} 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{3\alpha+1}{2\alpha} \end{pmatrix} \boxed{1pt}$$

Exercice 4. Pour h = 0, 1 les valeurs successives de la variable indépendante seront $x_0 = 0, x_1 = 0.1, x_2 = 0.2, x_3 = 0.3, x_4 = 0.4.$

Calculons les valeurs respectives de la solution cherchée d'après la formule d'Euler [1pt]

$$y_{i+1} = y_i + hf(x_i, y_i)$$
$$= y_i + h\left(\frac{y_i - x_i}{x_i + y_i}\right)$$

avec $y_0 = 1$, et i = 0, 1, 2, 3. Pour i = 0 0.75pt

$$y_1 = y_0 + hf(x_0, y_0)$$

$$= y_0 + h\left(\frac{y_0 - x_0}{x_0 + y_0}\right)$$

$$= 1 + 0.1\left(\frac{1 - 0}{0 + 1}\right)$$

$$= 1.1$$

Pour i = 1 : [0.75pt]

$$y_2 = y_1 + h\left(\frac{y_1 - x_1}{x_1 + y_1}\right) = 1.1 + 0.1\left(\frac{1.1 - 0.1}{0.1 + 1.1}\right) = 1.183$$

Pour i = 2 : [0.75pt]

$$y_3 = y_2 + h\left(\frac{y_2 - x_2}{x_2 + y_2}\right) = 1.183 + 0.1\left(\frac{1.183 - 0.2}{0.2 + 1.183}\right) = 1.254$$

Pour i = 3 : [0.75pt]

$$y_4 = y_3 + h\left(\frac{y_3 - x_3}{x_3 + y_3}\right) = 1.254 + 0.1\left(\frac{1.254 - 0.3}{0.3 + 1.254}\right) = 1.315$$

Kh. ZENNIR et S. BENAMMAR